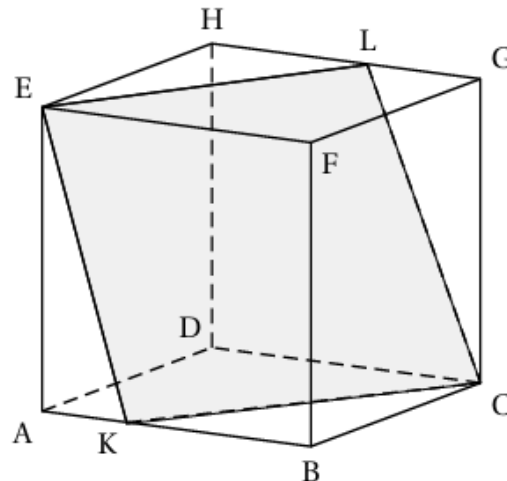


## Exercice I

On considère un cube ABCDEFGH et l'espace est rapporté au repère orthonormal  $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$ .

Pour tout réel  $m$  appartenant à l'intervalle  $[0; 1]$ , on considère les points K et L de coordonnées :

$$K(m; 0; 0) \quad \text{et} \quad L(1-m; 1; 1).$$



1. Le point E a pour coordonnées  $(0; 0; 1)$ .

Comme  $\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD}$ , le point C a pour coordonnées  $(1; 1; 0)$ .

2. Dans cette question,  $m = 0$ . Ainsi, le point L  $(1; 1; 1)$  est confondu avec le point G, le point K  $(0; 0; 0)$  est confondu avec le point A et le plan (LEK) est donc le plan (GEA).

- a.
- ABCD est un carré donc ses diagonales sont perpendiculaires, donc  $\overrightarrow{DB} \perp \overrightarrow{AC}$ .
  - Le vecteur  $\overrightarrow{AE}$  est normal au plan (ABD) donc  $\overrightarrow{AE}$  est orthogonal à tout vecteur du plan (ABD), donc  $\overrightarrow{AE} \perp \overrightarrow{DB}$ .
  - Les vecteurs  $\overrightarrow{AE}$  et  $\overrightarrow{AC}$  ne sont pas colinéaires.

Le vecteur  $\overrightarrow{DB}$  est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (GEA) donc le vecteur  $\overrightarrow{DB}$  est normal au plan (GEA).

b. On déduit de la question précédente que le plan (GEA) a une équation de la forme  $1 \times x + (-1) \times y + 0 \times z + d = 0$ , soit  $x - y + d = 0$ .

Le plan (GEA) passe par le point A de coordonnées  $(0; 0; 0)$  donc  $0 - 0 + d = 0$  et donc  $d = 0$ .

Le plan (GEA) a donc pour équation  $x - y = 0$ .

On s'intéresse désormais à la nature de CKEL en fonction du paramètre  $m$ .

3. Dans cette question,  $m$  est un réel quelconque de l'intervalle  $[0; 1]$ .

- a.
- K  $\begin{pmatrix} m \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  et E  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{KE}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} 0-m \\ 0-0 \\ 1-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -m \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .
  - C  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et L  $\begin{pmatrix} 1-m \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{CL}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} 1-m-1 \\ 1-1 \\ 1-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -m \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

$\overrightarrow{KE} = \overrightarrow{CL}$  donc CKEL est un parallélogramme.

b.  $K \begin{pmatrix} m \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $C \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{KC}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} 1-m \\ 1-0 \\ 0-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-m \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

$$\overrightarrow{KC} \cdot \overrightarrow{KE} = x_{\overrightarrow{KC}} \times x_{\overrightarrow{KE}} + y_{\overrightarrow{KC}} \times y_{\overrightarrow{KE}} + z_{\overrightarrow{KC}} \times z_{\overrightarrow{KE}} = (1-m) \times (-m) + 1 \times 0 + 0 \times (-1) = m(m-1)$$

c. CKEL est un rectangle si, et seulement si, CKEL possède un angle droit

si, et seulement si,  $\overrightarrow{KC} \perp \overrightarrow{KE}$

si, et seulement si,  $\overrightarrow{KC} \cdot \overrightarrow{KE} = 0$

si, et seulement si,  $m(m-1) = 0$

si, et seulement si,  $m = 0$  ou  $m = 1$

4. Dans cette question,  $m = \frac{1}{2}$ .

Ainsi, L a pour coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; 1; 1\right)$  et K a pour coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; 0; 0\right)$ .

a. •  $K \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $L \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{KL}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \\ 1 - 0 \\ 1 - 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

•  $E \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $C \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{EC}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} 1-0 \\ 1-0 \\ 0-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

•  $\overrightarrow{KL} \cdot \overrightarrow{EC} = 0 \times 1 + 1 \times 1 + 1 \times (-1) = 0$  donc  $\overrightarrow{KL} \perp \overrightarrow{EC}$

Le parallélogramme CKEL a ses diagonales perpendiculaires donc c'est un losange.

b. •  $\overrightarrow{KC} \cdot \overrightarrow{KE} = m(m-1)$ ; or  $m = \frac{1}{2}$  donc  $\overrightarrow{KC} \cdot \overrightarrow{KE} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} - 1\right) = -\frac{1}{4}$

•  $\overrightarrow{KC} \cdot \overrightarrow{KE} = KC \times KE \times \cos(\widehat{CKE})$

•  $\overrightarrow{KC}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} 1-m \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

Donc  $KC^2 = \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 1^2 + 0^2 = \frac{5}{4}$  donc  $KC = \frac{\sqrt{5}}{2}$

•  $\overrightarrow{KE}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} -m \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Donc  $KE^2 = \left(-\frac{1}{2}\right)^2 + 0^2 + 1^2 = \frac{5}{4}$  donc  $KE = \frac{\sqrt{5}}{2}$

On a donc :  $-\frac{1}{4} = \frac{\sqrt{5}}{2} \times \frac{\sqrt{5}}{2} \times \cos(\widehat{CKE})$

Donc  $-\frac{1}{4} = \frac{5}{4} \times \cos(\widehat{CKE})$  et donc  $\cos(\widehat{CKE}) = -\frac{1}{5}$

On en déduit avec la calculatrice que  $\widehat{CKE} \approx 101,5^\circ$ , soit  $\widehat{CKE} \approx 102^\circ$ .

## Exercice II

1. a. Dans le repère  $(A; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on a les points suivants :

$H(0; 2; 2)$ ,  $M(3; 0; 1)$  et  $N(3; 1; 1)$ .

b. On a  $\overrightarrow{HM} = \begin{pmatrix} x_M - x_H \\ y_M - y_H \\ z_M - z_H \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

La droite (HM) est dirigée par  $\overrightarrow{HM}$  et elle passe par H, elle admet donc comme représen-

tation paramétrique : 
$$\begin{cases} x = x_H + t x_{\overrightarrow{HM}} \\ y = y_H + t y_{\overrightarrow{HM}} \\ z = z_H + t z_{\overrightarrow{HM}} \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}, \text{ soit ici : } \begin{cases} x = 3t \\ y = 2 - 2t \\ z = 2 - t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

2. Dans le repère  $(A; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on a les coordonnées suivantes :

$B(2; 0; 0)$

$C(2; 2; 0)$

$F(2; 0; 2)$

Le plan (BCF) est parallèle au plan  $yOz$ , son équation est donc de la forme  $x = c$ ,  $c \in \mathbb{R}$ .

Ici on a donc  $x = 2$

Cherchons le paramètre  $t$  tel qu'un point  $M_t$  de paramètre  $t$  dans la représentation de (HM) soit un point de (BCF) :

$$M_t \in (\text{BCF}) \iff x_{M_t} = 2$$

$$\iff 3t = 2$$

$$\iff t = \frac{2}{3}$$

P est donc  $M_{\frac{2}{3}}$  sur la droite (HM), il a donc comme coordonnées :

$$x_P = 2, y_P = 2 - 2 \times \frac{2}{3} = \frac{6}{3} - \frac{4}{3} = \frac{2}{3} \text{ et } z_P = 2 - \frac{2}{3} = \frac{6}{3} - \frac{2}{3} = \frac{4}{3}.$$

Cela confirme  $P\left(2; \frac{2}{3}; \frac{4}{3}\right)$

3. a.  $\overrightarrow{PM} = \begin{pmatrix} x_M - x_P \\ y_M - y_P \\ z_M - z_P \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 - 2 \\ 0 - \frac{2}{3} \\ 1 - \frac{4}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$  et de même :  $\overrightarrow{PN} = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$ .

Comme le repère est orthonormé, on peut calculer le produit scalaire à l'aide des coordonnées :

$$\overrightarrow{PM} \cdot \overrightarrow{PN} = 1 \times 1 - \frac{2}{3} \times \frac{1}{3} - \frac{1}{3} \times \left(-\frac{1}{3}\right) = 1 - \frac{2}{9} + \frac{1}{9} = \frac{8}{9}$$

b.  $PM = \sqrt{1^2 + \left(-\frac{2}{3}\right)^2 + \left(-\frac{1}{3}\right)^2} = \sqrt{1 + \frac{4}{9} + \frac{1}{9}} = \sqrt{\frac{14}{9}} = \frac{\sqrt{14}}{3}$

c. On sait que  $\overrightarrow{PM} \cdot \overrightarrow{PN} = PM \times PN \times \cos(\widehat{MPN})$ .

$$\text{On a donc } \frac{8}{9} = \frac{\sqrt{14}}{3} \times \frac{\sqrt{11}}{3} \times \cos(\widehat{MPN}).$$

$$\text{d'où } \cos(\widehat{MPN}) = \frac{8}{\sqrt{11}\sqrt{14}} \text{ soit } \widehat{MPN} \approx 50^\circ.$$

L'angle ne dépasse pas  $55^\circ$ , le toit peut donc être construit.

4. Les droites (EH) et (MN) sont parallèles donc les droites (HM) et (EN) sont coplanaires et non parallèles, elles sont donc sécantes.

$$\text{On a } \overrightarrow{EN} \begin{pmatrix} x_N - x_E \\ y_N - y_E \\ z_N - z_E \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

La droite (EN) est dirigée par  $\overrightarrow{EN}$  et elle passe par E, elle admet donc comme représentation

$$\text{paramétrique : } \begin{cases} x = x_E + t x_{\overrightarrow{EN}} \\ y = y_E + t y_{\overrightarrow{EN}} \\ z = z_E + t z_{\overrightarrow{EN}} \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}, \text{ soit ici : } \begin{cases} x = 3t' \\ y = t' \\ z = 2 - t' \end{cases} \quad t' \in \mathbb{R}$$

Pour trouver l'intersection des droites (EH) et (MN), il faut donc résoudre le système :

$$\begin{cases} 3t = 3t' \\ 2 - 2t = t' \\ 2 - t = 2 - t' \end{cases} \iff \begin{cases} t = t' \\ 2 - 2t = t \\ 2 - t = 2 - t \end{cases} \iff \begin{cases} t = t' \\ 2 = 3t \\ 0 = 0 \end{cases} \iff t = t' = \frac{2}{3}$$

P est donc le point d'intersection de ces deux droites.

### Exercice III

1. a. On a  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$  : ces deux vecteurs ne sont pas colinéaires (en comparant les

premières coordonnées, s'il l'étaient on aurait  $\overrightarrow{AB} = 2\overrightarrow{AC}$ , ce qui est faux), donc les points A, B et C ne sont pas alignés et définissent donc un plan unique  $\mathcal{P}$ .

b. On a  $\overrightarrow{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , puis

2. a. On a grâce aux coordonnées du vecteur  $\overrightarrow{CD}$ ,  $CD^2 = 4 + 1 + 1 = 6$ , d'où  $CD = \sqrt{6}$ .  
b. Puisque C est le projeté orthogonal de D sur le plan  $\mathcal{P}$ , ce point est celui qui est à la plus courte distance du point D, soit  $\sqrt{6}$  : il n'existe donc pas d'autre point de  $\mathcal{P}$  situé à cette distance  $\sqrt{6}$  de D;

Ou encore : la sphère de centre D et de rayon  $\sqrt{6}$  est tangente en C au plan  $\mathcal{P}$ , donc quel que soit M dans  $\mathcal{P}$ , le triangle DCM est rectangle en C, d'hypoténuse [DM] et l'on sait qu'alors  $DM > DC = \sqrt{6}$  : tout point M du plan a une distance supérieure à  $\sqrt{6}$  de D.

3. a. Si  $M(x; y; z)$  est commun à  $\Delta$  et à  $\mathcal{P}$  ses coordonnées vérifient le système :

$$\begin{cases} x & = & 0 \\ y & = & 2 + t \\ z & = & -1 + t \\ 2x + y - z - 3 & = & 0 \end{cases}, \text{ avec } t \in \mathbb{R} \Rightarrow 2 \times 0 + 2 + t - (-1 + t) - 3 = 0 \iff 0 = 0 : \text{ ceci}$$

signifie que tout point de  $\Delta$  appartient à  $\mathcal{P}$  donc que  $\Delta$  est incluse dans le plan  $\mathcal{P}$ .

Soit H le projeté orthogonal du point D sur la droite  $\Delta$ .

- b. Un vecteur directeur de la droite  $\Delta$  est  $\delta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et avec  $H(0; 2 + t; -1 + t)$ , on a  $\overrightarrow{DH} \begin{pmatrix} 4 \\ 3 + t \\ 1 + t \end{pmatrix}$ .

$$\text{Or } (DH) \perp \Delta \Rightarrow \delta \cdot \overrightarrow{DH} = 0 \Leftrightarrow 0 + 3 + t + 1 + t = 0 \Leftrightarrow 4 + 2t = 0 \Leftrightarrow 2t = -4 \Leftrightarrow t = -2.$$

On a donc  $H(0; 0; -3) \in \Delta$ .

c. On a donc  $\overrightarrow{DH} \begin{pmatrix} 4 \\ 3-2 \\ 1-2 \end{pmatrix}$ , soit  $\overrightarrow{DH} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ; il en résulte que  $DH^2 = 4^2 + 1^2 + (-1)^2 = 18$ .

$$\text{Finalement } DH = \sqrt{18} = \sqrt{9 \times 2} = \sqrt{9} \times \sqrt{2} = 3\sqrt{2}.$$

### Exercice IV

Dans l'espace muni d'un repère orthonormé  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on considère les points

$$A(-1; -3; 2), \quad B(3; -2; 6) \quad \text{et} \quad C(1; 2; -4).$$

1. On a  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ -6 \end{pmatrix}$ : ces vecteurs ne sont pas colinéaires, donc les points A, B et C ne sont pas alignés: ils définissent donc un plan  $\mathcal{P}$ .

2. a. On a:

- $\vec{n} \cdot \overrightarrow{AB} = 4 \times 13 + 1 \times (-16) + 4 \times (-9) = 52 - 16 - 36 = 52 - 52 = 0$ ;
- $\vec{n} \cdot \overrightarrow{AC} = 2 \times 13 + 5 \times (-13) + (-6 \times (-9)) = 26 - 65 + 54 = 52 - 52 = 0$ .

Le vecteur  $\vec{n}$  est donc orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan  $\mathcal{P}$ : il est normal à ce plan.

b. On sait que  $M(x; y; z) \in \mathcal{P} \Leftrightarrow ax + by + cz + d = 0$  et que  $a, b$  et  $c$  sont les composantes d'un vecteur normal à ce plan donc par exemple  $\vec{n}$ .

$$\text{On a donc } M(x; y; z) \in \mathcal{P} \Leftrightarrow 13x - 16y - 9z + d = 0.$$

$$\text{par exemple } C(1; 2; -4) \in \mathcal{P} \Leftrightarrow 13 \times 1 + 2 \times (-16) - 9 \times (-4) + d = 0 + d = 0 \Leftrightarrow 13 - 32 + 36 + d = 0 \Leftrightarrow 17 + d = 0 \Leftrightarrow d = -17.$$

$$\text{On a donc } M(x; y; z) \in \mathcal{P} \Leftrightarrow 13x - 16y - 9z - 17 = 0.$$

On note  $\mathcal{D}$  la droite passant par le point  $F(15; -16; -8)$  et orthogonale au plan  $\mathcal{P}$ .

3. La droite  $\mathcal{D}$  étant orthogonale au plan  $\mathcal{P}$  a pour vecteur directeur le vecteur  $\vec{n}$  normal au plan  $\mathcal{P}$ .

$$\text{On a donc } M(x; y; z) \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{FM} = t\vec{n}, \quad t \in \mathbb{R}, \text{ soit } \begin{cases} x-15 = 13t \\ y+16 = -16t \\ z+8 = -9t \end{cases}, \quad t \in \mathbb{R}$$

4. Si  $E(x; y; z)$  est commun à la droite  $\mathcal{D}$  et au plan  $\mathcal{P}$ , ses coordonnées vérifient les équations de la droite et celle du plan donc le système :

$$\begin{cases} x-15 = 13t \\ y+16 = -16t \\ z+8 = -9t \\ 13x-16y-9z-17 = 0 \end{cases}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

En remplaçant  $x, y$  et  $z$  par leurs valeurs en fonction de  $t$  dans l'équation du plan, on obtient :

$$13(13t+15) - 16(16t-16) - 9(-9t-8) - 17 = 0 \iff 169t + 195 + 256t + 256 + 81t + 72 - 17 = 0 \iff 506t + 506 = 0 \iff t = -1.$$

En reportant cette valeur dans les équations paramétriques de la droite  $\mathcal{D}$ , on obtient :

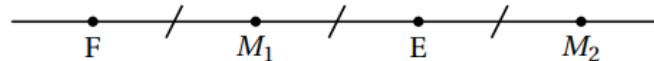
$$\begin{cases} x-15 = -13 \\ y+16 = 16 \\ z+8 = 9 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 2 \\ y = 0 \\ z = 1 \end{cases}$$

**Donc  $E(2; 0; 1)$ .**

5.  $F$  et  $E$  appartiennent à la droite  $\mathcal{D}$  perpendiculaire au plan  $\mathcal{P}$ , donc la distance du point  $F$  au plan est égale à  $FE$ .

$$\text{Or } FE^2 = (-13)^2 + 16^2 + 9^2 = 169 + 256 + 81 = 506. \text{ D'où } FE = \sqrt{506}.$$

6. Comme précédemment si  $M \in \mathcal{D}$  perpendiculaire au plan  $\mathcal{P}$  la distance de ce point au plan  $\mathcal{P}$  est  $ME$ .



- Premier point répondant à la question :  $M_1$  tel que  $\overrightarrow{EM_1} = \frac{1}{2}\overrightarrow{EF}$ .

$$\text{De } \overrightarrow{EF} \begin{pmatrix} 13 \\ -16 \\ -9 \end{pmatrix}, \text{ on déduit que } \frac{1}{2}\overrightarrow{EF} = \overrightarrow{EM_1} \begin{pmatrix} 6,5 \\ -8 \\ -4,5 \end{pmatrix}, \text{ soit}$$

$$\begin{cases} x_1-2 = 6,5 \\ y_1-0 = -8 \\ z-1 = -4,5 \end{cases} \iff \begin{cases} x_1 = 8,5 \\ y_1 = -8 \\ z = -3,5 \end{cases}$$

- Deuxième point répondant à la question :  $M_2$  tel que  $\overrightarrow{EM_2} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{EF}$ .

De  $\overrightarrow{EF} \begin{pmatrix} 13 \\ -16 \\ -9 \end{pmatrix}$ , on déduit que  $-\frac{1}{2}\overrightarrow{EF} = \overrightarrow{EM_2} \begin{pmatrix} -6,5 \\ 8 \\ 4,5 \end{pmatrix}$ , soit

$$\begin{cases} x_2 - 2 = -6,5 \\ y_2 - 0 = 8 \\ z_2 - 1 = 4,5 \end{cases} \iff \begin{cases} x_2 = -4,5 \\ y_2 = 8 \\ z_2 = 5,5 \end{cases}$$

Donc  $M_1(8,5; -8; -3,5)$  et  $M_2(-4,5; 8; 5,5)$ .

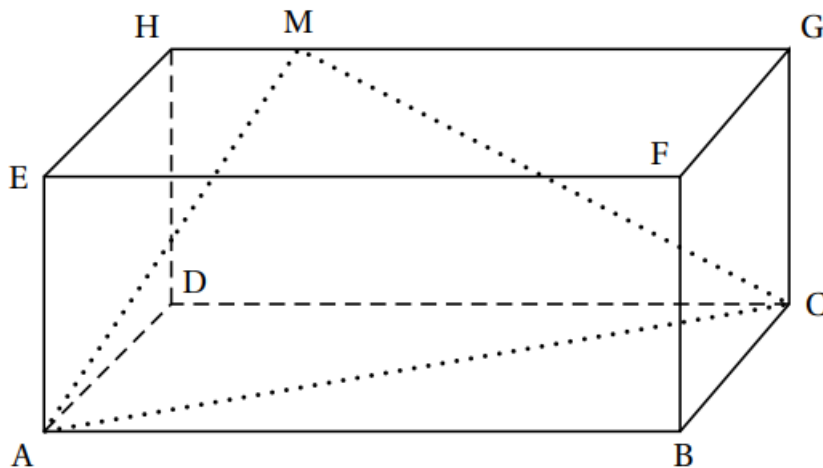
### Exercice V

Dans la figure ci-dessous, ABCDEFGH est un parallélépipède rectangle tel que

$AB = 5$ ,  $AD = 3$  et  $AE = 2$ .

L'espace est muni d'un repère orthonormé d'origine A dans lequel les points B, D et E ont respectivement pour coordonnées  $(5; 0; 0)$ ,  $(0; 3; 0)$  et  $(0; 0; 2)$ .

Le repère est donc :  $\left(A; \frac{1}{5}\overrightarrow{AB}, \frac{1}{3}\overrightarrow{AD}, \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\right)$ .



1. a.  $\overrightarrow{AH} = \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$  donc le point H a pour coordonnées  $(0; 3; 2)$ .  
 $\overrightarrow{AG} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$  donc le point G a pour coordonnées  $(5; 3; 2)$ .

b. La droite (GH) a pour vecteur directeur  $\overrightarrow{HG}$  de coordonnées (5 ; 0 ; 0).

De plus, elle passe par le point G donc elle a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 5 + 5t \\ y = 3 \\ z = 2 \end{cases} \quad \text{avec } t \in \mathbb{R}.$$

2. Soit M un point du segment [GH] tel que  $\overrightarrow{HM} = k\overrightarrow{HG}$  avec  $k$  un nombre réel de l'intervalle [0 ; 1].

a.  $\overrightarrow{HM} = k\overrightarrow{HG} \iff \begin{cases} x_M - 0 = 5k \\ y_M - 3 = 0 \\ z_M - 2 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x_M = 5k \\ y_M = 3 \\ z_M = 2 \end{cases}$

Donc les coordonnées de M sont (5k ; 3 ; 2).

b. Les coordonnées de  $\overrightarrow{AM}$  sont celles de M donc : (5k ; 3 ; 2).

Les coordonnées de C sont (5 ; 3 ; 0), donc celles de  $\overrightarrow{CM}$  sont (5k - 5 ; 3 - 3 ; 2 - 0) soit (5k - 5 ; 0 ; 2).

$$\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{CM} = 5k \times (5k - 5) + 3 \times 0 + 2 \times 2 = 25k^2 - 25k + 4$$

c. Le triangle AMC est rectangle en M si et seulement si  $\overrightarrow{AM} \perp \overrightarrow{CM}$ , c'est-à-dire  $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{CM} = 0$  ou encore  $25k^2 - 25k + 4 = 0$ .

$$\Delta = (-25)^2 - 4 \times 25 \times 4 = 225 = 15^2$$

$$\text{L'équation admet deux solutions } k' = \frac{25 + 15}{2 \times 25} = \frac{40}{50} = \frac{4}{5} \text{ et } k'' = \frac{25 - 15}{2 \times 25} = \frac{10}{50} = \frac{1}{5}$$

Donc pour  $k = \frac{1}{5}$  ou  $k = \frac{4}{5}$ , le triangle AMC est rectangle en M.

Dans toute la suite de l'exercice, on considère que le point M a pour coordonnées (1 ; 3 ; 2).

On admet que le triangle AMC est rectangle en M.

3. On considère le point K de coordonnées (1 ; 3 ; 0).

a. Le plan (ACD) a pour vecteurs directeurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AD}$ , donc il a pour équation cartésienne  $z = 0$ .

b.  $z_K = 0$  donc le point K appartient au plan (ACD).

$\overrightarrow{MK}$  a pour coordonnées (0 ; 0 ; -2), donc

- $\overrightarrow{MK} \cdot \overrightarrow{AB} = 0$  donc  $\overrightarrow{MK} \perp \overrightarrow{AB}$  ;
- $\overrightarrow{MK} \cdot \overrightarrow{AC} = 0$  donc  $\overrightarrow{MK} \perp \overrightarrow{AC}$ .

On en déduit que  $\overrightarrow{MK}$  est orthogonal au plan (ACD), et donc que K est le projeté orthogonal du point M sur le plan (ACD).

c. Le volume du tétraèdre MACD est :  $\frac{1}{3} \times \text{Aire de ACD} \times MK$ .

$\overrightarrow{MK}$  a pour coordonnées (0 ; 0 ; -2), donc  $MK = 2$ .

Le triangle ACD est rectangle en D donc a pour aire  $\frac{AD \times DC}{2} = \frac{3 \times 5}{2} = \frac{15}{2}$ .

Le volume du tétraèdre MACD est donc, en unités de volume :  $\frac{1}{3} \times \frac{15}{2} \times 2 = 5$ .

4. On note P le projeté orthogonal du point D sur le plan (AMC).

Si on considère D comme sommet du tétraèdre MACD, la base est le triangle AMC, et la hauteur est DP.

Le triangle AMC est rectangle en M donc son aire est :  $\frac{AM \times MC}{2}$ .

$$AM = \sqrt{(1-0)^2 + (3-0)^2 + (2-0)^2} = \sqrt{14}$$

$$CM = \sqrt{(1-5)^2 + (3-3)^2 + (2-0)^2} = \sqrt{20}$$

$$\text{L'aire de AMC vaut : } \frac{\sqrt{14} \times \sqrt{20}}{2} = \sqrt{70}.$$

Le tétraèdre MACD a donc pour volume :  $\frac{1}{3} \times \sqrt{70} \times DP$  soit :  $\frac{DP\sqrt{70}}{3}$ .

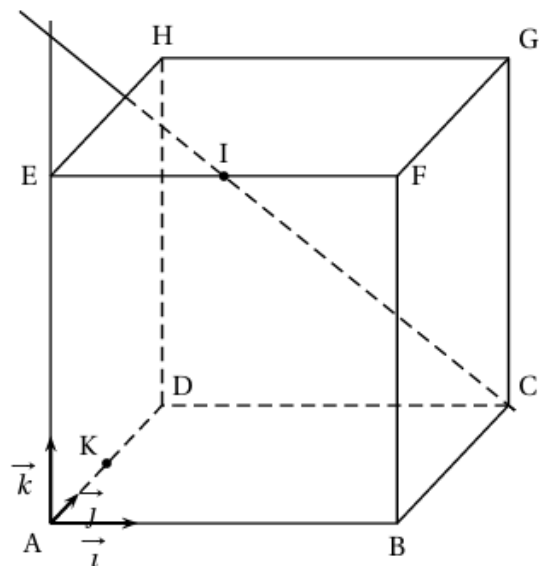
On sait que ce volume vaut 5, donc :  $\frac{DP\sqrt{70}}{3} = 5$  donc :  $DP = \frac{15}{\sqrt{70}} \approx 1,8$ .

### Exercice VI

On considère un repère orthonormé  $(A; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  de l'espace dans lequel on place les points

$B(4; 0; 0)$ ,  $D(0; 4; 0)$ ,  $E(0; 0; 4)$ ,

et les points C, F, G et H de sorte que le solide ABCDEFGH soit un cube.



1. De  $\vec{AC} = \vec{AB} + \vec{AD} = 4\vec{i} + 4\vec{j}$ , on déduit que  $C(4; 4; 0)$ ;

De  $\vec{AF} = \vec{AB} + \vec{AE} = 4\vec{i} + 4\vec{k}$ , on déduit que  $F(4; 0; 4)$ ;

De  $\vec{AG} = \vec{AB} + \vec{AD} + \vec{AE} = 4\vec{i} + 4\vec{j} + 4\vec{k}$ , on déduit que  $G(4; 4; 4)$ ;

De  $\vec{AH} = \vec{AD} + \vec{AE} = 4\vec{j} + 4\vec{k}$ , on déduit que  $H(0; 4; 4)$ .

2. Le point I, milieu de [EF], a pour coordonnées  $\left(\frac{0+4}{2}; \frac{0+0}{2}; \frac{4+4}{2}\right) = (2; 0; 4)$ .

On sait que  $M(x; y; z) \in (IC) \iff \overrightarrow{IM} = t\overrightarrow{IC}$ , avec  $t \in \mathbb{R}$ .

Avec  $\overrightarrow{IC} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -4 \end{pmatrix}$ , on a donc :

$$M(x; y; z) \in (IC) \iff \begin{cases} x-2 = 2t \\ y-0 = 4t \\ z-4 = -4t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R} \iff \begin{cases} x = 2+2t \\ y = 4t \\ z = 4-4t \end{cases} \text{ où } t \in \mathbb{R}.$$

3. On désigne par  $\mathcal{P}$  le plan orthogonal à la droite (IC) passant par le point G, et par J l'intersection de  $\mathcal{P}$  avec (IC).

- a. Le vecteur  $\overrightarrow{IC} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -4 \end{pmatrix}$  est un vecteur normal au plan  $\mathcal{P}$ . On sait qu'alors :

$$M(x; y; z) \in \mathcal{P} \iff 2x + 4y - 4z + d = 0, \text{ avec } d \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Ainsi } G(4; 4; 4) \in \mathcal{P} \iff 2 \times 4 + 4 \times 4 - 4 \times 4 + d = 0 \iff d = -8.$$

$$\text{On a donc } M(x; y; z) \in \mathcal{P} \iff 2x + 4y - 4z - 8 = 0 \iff x + 2y - 2z - 4 = 0.$$

- b. J étant commun à (IC) et  $\mathcal{P}$ , ses coordonnées  $(x; y; z)$  vérifient les équations paramétriques de (IC) et l'équation cartésienne de  $\mathcal{P}$ , soit le système :

$$\begin{cases} x & = & 2 + 2t \\ y & = & 4t \\ z & = & 4 - 4t \\ x + 2y - 2z - 4 & = & 0 \end{cases}$$

En remplaçant  $x, y$  et  $z$  par leurs valeurs en fonction de  $t$  dans la dernière équation on obtient :

$$\begin{aligned} 2 + 2t + 2 \times 4t - 2 \times (4 - 4t) - 4 &= 0 \iff 2 + 2t + 8t - 8 + 8t - 4 = 0 \\ \iff 18t - 10 &= 0 \iff 9t - 5 = 0 \iff t = \frac{5}{9}. \end{aligned}$$

En utilisant la représentation paramétrique de (IC), on obtient :

$$x = 2 + 2 \times \frac{5}{9} = \frac{18 + 10}{9} = \frac{28}{9}; y = 4 \times \frac{5}{9} = \frac{20}{9} \text{ et } z = 4 - 4 \times \frac{5}{9} = \frac{36 - 20}{9} = \frac{16}{9}.$$

Donc C est la perpendiculaire (IC) au plan  $\mathcal{P}$  qui coupe ce plan en J : J est donc le projeté orthogonal de C sur le plan,  $\mathcal{P}$ .

- c.  $K(0; 2; 0) \in \mathcal{P} \iff 0 + 2 \times 2 - 2 \times 0 - 4 = 0$  : cette égalité est vraie  
d. On vient de voir que K est un point de  $\mathcal{P}$  et K est un point du plan de la base (ABCD) du cube.

D'autre part  $B(4; 0; 0) \in \mathcal{P} \iff 4 + 2 \times 0 - 2 \times 0 - 4 = 0$ , qui est vraie donc B est un point de  $\mathcal{P}$  et bien sur de (ABC).

Conclusion : les deux points B et K sont communs aux deux plans, donc l'intersection des plans  $\mathcal{P}$  et (ABC) est la droite (BK).

4. a. On prend comme base le triangle CBG de la face de droite BCGF : son aire est la moitié de celle du carré de côté 4, soit  $\frac{4^2}{2} = 8$ .

La hauteur de la pyramide est alors [DC] avec  $DC = 4$ .

$$\text{On a donc : } V_{\text{CBKG}} = \frac{8 \times 4}{3} = \frac{32}{3}.$$

- b. En prenant pour la même pyramide la base BKG, la hauteur est [CJ].

$$\text{Comme } \overrightarrow{\text{CJ}} \begin{pmatrix} 4 - \frac{28}{9} \\ 4 - \frac{20}{9} \\ \frac{16}{9} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{8}{9} \\ \frac{16}{9} \\ \frac{16}{9} \end{pmatrix}, \text{ d'où :}$$

$$\text{CJ}^2 = \|\overrightarrow{\text{CJ}}\|^2 = \left(\frac{8}{9}\right)^2 + \left(\frac{16}{9}\right)^2 + \left(\frac{16}{9}\right)^2 = \frac{64 + 256 + 256}{81} = \frac{576}{81} = \frac{9 \times 64}{9 \times 9} = \frac{64}{9} = \left(\frac{8}{3}\right)^2.$$

$$\text{Donc } \text{CJ} = \frac{8}{3}.$$

Le volume de la pyramide est égal à :

$$\frac{32}{3} = \frac{\text{aire}(\text{BKG}) \times \frac{8}{3}}{3} \iff \text{aire}(\text{BKG}) = 32 \times \frac{3}{8} = 4 \times 3 = 12.$$

- c. On a déjà vu que B est un point de  $\mathcal{P}$  et G aussi par définition, donc la droite (BG) est incluse dans le plan  $\mathcal{P}$ .

- d. On note I' un point de l'arête [EF], et  $\mathcal{P}'$  le plan orthogonal à la droite (I'C) passant par G.

Le point I' a pour coordonnées (x ; y ; z) telles que  $\overrightarrow{\text{EI}'} = k\overrightarrow{\text{EF}}$  avec  $k \in [0; 1]$ .

$$\text{Donc } \begin{cases} x-0 = (4-0)k \\ y-0 = (0-0)k \\ z-4 = (4-4)k \end{cases} \text{ et donc } I' \begin{pmatrix} 4k \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}; \text{ on a donc } \overrightarrow{\text{I}'\text{C}} \begin{pmatrix} 4-4k \\ 4 \\ -4 \end{pmatrix}.$$

$$\overrightarrow{\text{BG}} \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ donc } \overrightarrow{\text{I}'\text{C}} \cdot \overrightarrow{\text{BG}} = (4-4k) \times 0 + 4 \times 4 + (-4) \times 4 = 0 \text{ donc } \overrightarrow{\text{I}'\text{C}} \perp \overrightarrow{\text{BG}}.$$

G appartient au plan  $\mathcal{P}'$  qui est le plan orthogonal à (I'C); comme  $\overrightarrow{\text{I}'\text{C}} \perp \overrightarrow{\text{BG}}$ , on peut dire que B appartient aussi à  $\mathcal{P}'$ . Donc la droite (BG) est incluse dans  $\mathcal{P}'$ .

### Exercice VII (facultatif)

1. a.  $\overrightarrow{\text{AB}} \begin{pmatrix} 7 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{\text{AC}} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$ ;  $7 \times \frac{2}{7} = 2$  et  $-4 \times \frac{2}{7} \neq 3$  donc les vecteurs  $\overrightarrow{\text{AB}}$  et  $\overrightarrow{\text{AC}}$  ne sont pas colinéaires.

Les points A, B et C ne sont pas alignés donc ils définissent bien un plan dont  $\overrightarrow{\text{AB}}$  et  $\overrightarrow{\text{AC}}$  sont deux vecteurs directeurs.

- b. Soit le vecteur  $\vec{n} \begin{pmatrix} 5 \\ 16 \\ 29 \end{pmatrix}$ .

$$\vec{n} \cdot \overrightarrow{\text{AB}} = 5 \times 7 + 16 \times (-4) + 29 \times 1 = 35 - 64 + 29 = 0 \text{ donc } \vec{n} \perp \overrightarrow{\text{AB}}.$$

$$\vec{n} \cdot \overrightarrow{\text{AC}} = 5 \times 2 + 16 \times 3 + 29 \times (-2) = 10 + 48 - 58 = 0 \text{ donc } \vec{n} \perp \overrightarrow{\text{AC}}.$$

Donc le vecteur  $\vec{n}$  est un vecteur orthogonal à deux vecteurs directeurs du plan (ABC) donc le vecteur  $\vec{n}$  est un vecteur normal au plan (ABC).

- c. Le plan (ABC) est l'ensemble des points M tels que  $\overrightarrow{\text{AM}}$  et  $\vec{n}$  sont orthogonaux.

Si M a pour coordonnées (x ; y ; z), alors  $\overrightarrow{\text{AM}}$  a pour coordonnées (x+1 ; y+1 ; z).

$$\overrightarrow{\text{AM}} \perp \vec{n} \iff \overrightarrow{\text{AM}} \cdot \vec{n} = 0 \iff 5(x+1) + 16(y+1) + 29z = 0 \iff 5x + 16y + 29z + 21 = 0$$

Le plan (ABC) a pour équation  $5x + 16y + 29z + 21 = 0$ .

On exprime que H appartient au plan (ABC), ce qui va permettre de déterminer la valeur de  $k$  :

$$\begin{aligned}5x_H + 16y_H + 29z_H + 21 = 0 &\iff 5(13 + 5k) + 16(37 + 16k) + 29(54 + 29k) + 21 = 0 \\ &\iff 65 + 25k + 592 + 256k + 1566 + 841k + 21 = 0 \\ &\iff 2244 + 1122k = 0 \iff k = -2\end{aligned}$$

$$\text{Donc le point H a pour coordonnées : } \begin{cases} x_H = 13 + 5(-2) = 3 \\ y_H = 37 + 16(-2) = 5 \\ z_H = 54 + 29(-2) = -4 \end{cases}$$

4. Le volume du tétraèdre SABC est  $\frac{\text{aire}(ABC) \times SH}{3}$ .

Le vecteur  $\overrightarrow{SH}$  a pour coordonnées  $(5k ; 16k ; 29k)$  donc

$(5(-2) ; 16(-2) ; 29(-2)) = (-10 ; -32 ; -58)$ . Donc  $SH^2 = (-10)^2 + (-32)^2 + (-58)^2 = 4488$  et donc  $SH = \sqrt{4488} = 2\sqrt{1122}$ .

$\text{aire}(ABC) = \frac{\sqrt{1122}}{2}$  donc le volume du tétraèdre est  $\frac{\frac{\sqrt{1122}}{2} \times 2\sqrt{1122}}{3} = \frac{1122}{3} = 374$  unités de volume.